

INDUSTRIELLES BIN-PICKING



Anwendungsgebiet:

Automatisierung, Steuerung

Anwendungsgegenstand:

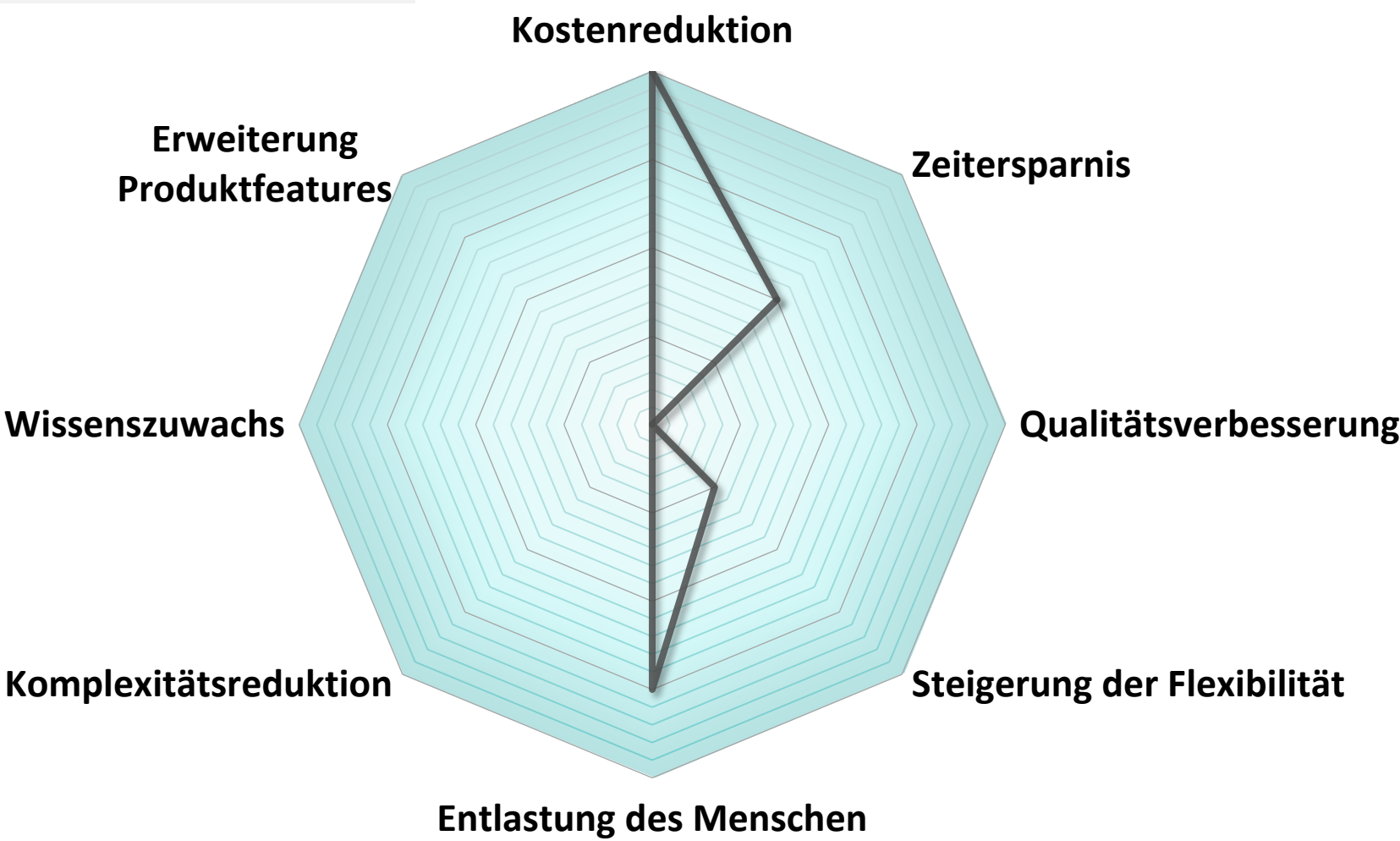
Prozesse



Beschreibung

Der Roboter soll die manuelle Entnahme aus Lagerboxen ersetzen. Die Schätzung der Objektlage ist eine anspruchsvolle Aufgabe aufgrund der vollen Boxen. Die (identischen) Objekte liegen in den Boxen unsortiert vor und sind dadurch stark verdeckt, welches das Greifen für den Roboter erschwert.

Nutzenversprechen



Potentiale

- Entlastung des Menschen
- Kostenreduktion

Risiken

- keine

Fokusaspekte

- Autonomie
- Echtzeitfähigkeit

Mensch-KI-Interaktion

KI ersetzt den Menschen

Readiness

Technologie	1	2	3
Strategie	1	2	3
Organisation	1	2	3
Kultur	1	2	3
Umfeld	1	2	3
Kooperationen	1	2	3

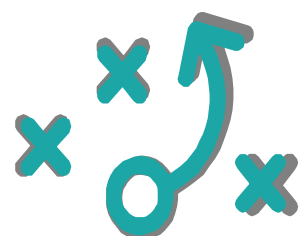
KI-Funktion



Wissensbasiertes System



Planung



Lernen aus Daten

Deep Learning

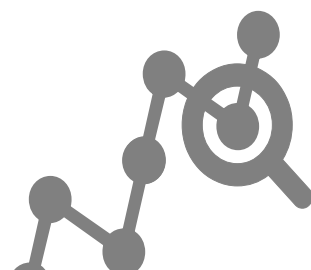


Sprachverarbeitung



Bildverarbeitung

Extraktion von 3D Informationen



Data Mining

Datenumfang:

-

Datenstruktur:

-

Datentyp:

Bilddaten

Personenbezug Daten:

Kein Personenbezug

Datenart:

Ungelabelt

Datenquelle:

Produktdaten, Synthetische Daten

Kontakt

